

# IK-80

## 高速同步齿形带式电缸 本体宽幅80mm

标准本体型

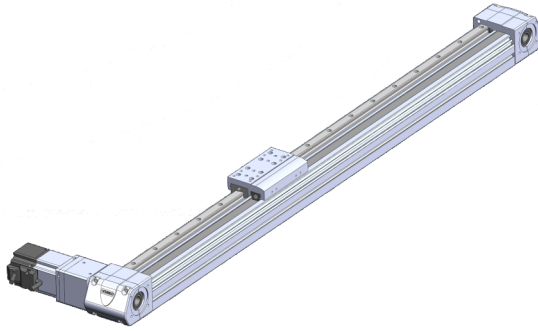
高速齿形带式电缸

示例: **IK** - **80** - **P100** - **L800** - **A1** - **1R**

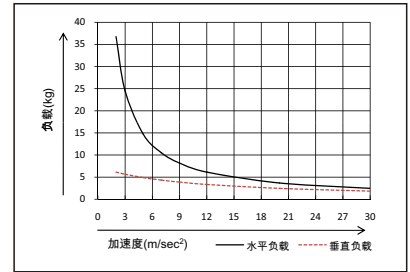
系列	本体宽幅	导程	轨道长度	滑块个数	驱动轴方位
IK 高速齿形带式电缸	80 80mm (本体宽幅确定后, 导程为固定值)	P100 100mm	L50 50mm L4000 4000mm (区间任意指定长度)	A1 标准滑块1个 An 标准滑块n个	1R 右侧前方 1L 左侧前方 2R 右侧后方 2L 左侧后方

**注1** 此处为轨道长度, 有效行程为轨道长度-滑块长度\*滑块数量-预留行程。

(出厂预装方位, 驱动轴可任意切换)



### 速度·加速度-负载特性曲线

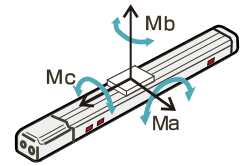


### 技术参数

驱动功率(W)	400
额定扭矩(N·m)	1.3
进给常数(mm/rev)	100
额定进给力(N)	73.5
最高速度(m/sec)	5
额定加速度(m/sec²)	3
最大加速度(m/sec²)	50
最大可搬重量(kg)	水平 24.5 垂直 5.6
行程范围(mm)	50-4000(任意指定)

### 通用规格

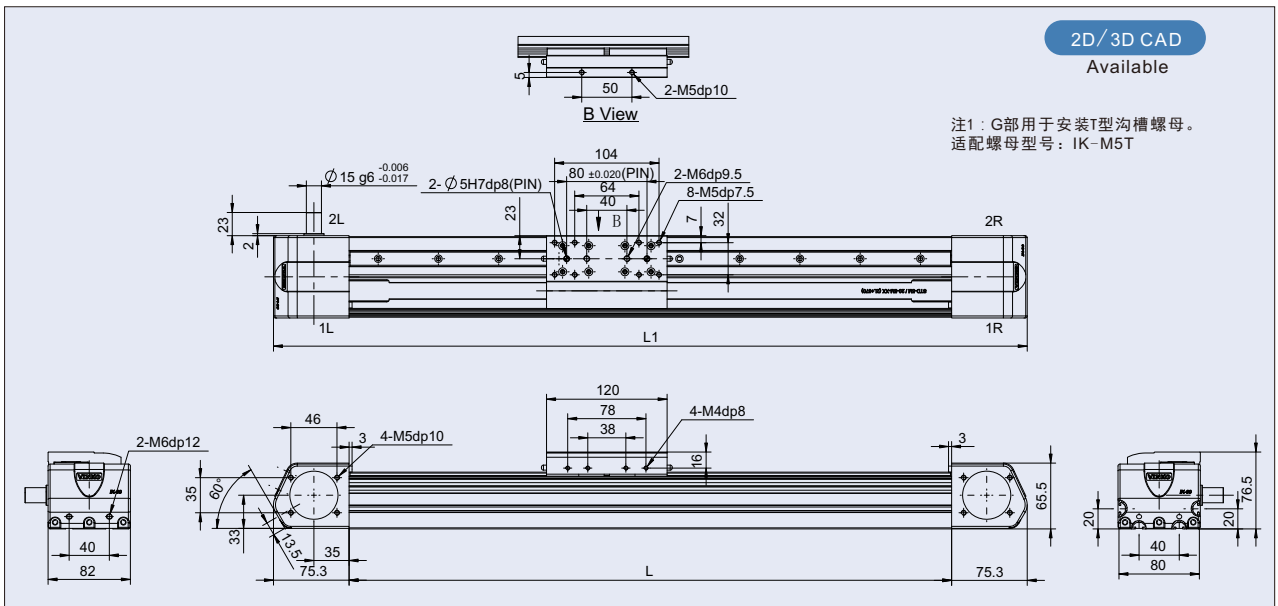
重复定位精度	±0.08mm
驱动机构	同步齿形带
静态容许力矩	MA : 440N·m, MB : 274N·m, MC : 192N·m
动态容许力矩	Ma : 75.2N·m, Mb : 46.8N·m, Mc : 32.9N·m
同步带齿距	5 mm
同步带宽度	20 mm
同步带齿数	20
最大容许输入扭矩	5 Nm
最大进给力	314 N
使用环境	-10~50°C, 85%RH(无凝结), 防护等级: IP40



注1: 可搬运重量与加速度相关, 请参照负载-加速度表。  
注2: 使用非上述功率马达时请依据实际参数推算。

注1: 动态容许力矩为直线导轨行走寿命为10000km时的数值。  
注2: 驱动轴输入扭矩请勿超过最大容许输入扭矩, 否则会造成机构损坏或皮带断裂。

### 外型尺寸图 马达侧面安装型(2R右侧安装示例)



### 尺寸图代号说明·质量

轨道长度 L	电缸总长 L1	滑块长度 A	1米时重量 m	每100mm新增重量 Δm	最小预留行程 s	挡块长度 f
(mm)	(mm)	(mm)	(kg)	(kg/100mm)	(mm)	(mm)
L	L+150.6	120	8.4	0.6	20	3

**注2** IK-80系列最大常用轨道长度为4000mm, 当超过该行程时, 请与银光业务人员洽询。